Requisito da Captação de dados

**Dado:** Que sou sistema de captação.

**Quando**: Receber um estímulo.

**Então:** Deve localizar o posicionamento da bola.

**E:** Enviar a posição ao robô.

**Dado:** Que sou sistema de captação.

**Quando**: Não detectar um estímulo.

**Então:** Continuar monitorando.

Requisito do usuário:

**Dado:** Que sou um usuário posicionado atrás da bola e o sistema está pronto para o chute.

**Quando:** Chutar a bola em direção ao gol.

**Então:** O estímulo é enviado ao sistema de captação de dados.

**Dado:** Que sou um usuário posicionado atrás da bola e o sistema não está pronto para o chute.

**Quando:** Chutar a bola em direção ao gol.

**Então:** O sistema não reagirá.

Requisito do Robô:

**Dado:** Que sou um robô.

**Quando:** Ao ser ligado

**Então:** Devo chegar a minha posição

**Dado:** Que sou um robô

**Quando:** Não estou na posição inicial

**Então:** Devo ligar um led vermelho e voltar à posição inicial

**Dado:** Que sou um robô

**Quando:** Estou na posição inicial

**Então:** Devo ligar um led verde e aguardar um estímulo.

**Dado:** Que sou um robô e não estou pronto.

**Quando:** Quando não recebo um estímulo.

**Então:** Devo retornar a posição inicial.

**Dado:** Sou o robô e estou pronto.

**Quando:** Quando receber um estímulo.

**Então:** Reagir ao estímulo defendendo a bola.

**Dado:** Sou o robô e não estou pronto.

**Quando:** Quando receber um estímulo.

**Então:** Não reage ao estímulo e não defende a bola.

**Dado:** Sou o robô e estou pronto.

**Quando:** Quando não receber um estímulo.

**Então:** Não deve fazer nada.

**E:** Aguardar um estímulo.